

letzte Vorlesung : Laplace Gleichung

$$\Delta \Phi = 0$$

Lösung in Kugelkoordinaten:

$$\Phi(r, \theta, \varphi) = \bar{\Phi}(r) Y(\theta, \varphi)$$

$$\left[\frac{1}{\sin \theta} \frac{\partial}{\partial \theta} \sin \theta \frac{\partial}{\partial \theta} + \frac{1}{\sin^2 \theta} \frac{\partial^2}{\partial \varphi^2} + l(l+1) \right] Y_{lm}(\theta, \varphi) = 0$$

$$l = 0, 1, 2, 3, \dots$$

$$-l \leq m \leq l$$

$$\underbrace{\hspace{10em}}_{2l+1}$$

↑

Kugelflächenfkt

$$Y_{\ell m}(\theta, \varphi) = \sqrt{\frac{2\ell+1}{4\pi} \frac{(\ell-|m|)!}{(\ell+|m|)!}} P_{\ell}^m(\cos\theta) e^{im\varphi}$$

↑
Zu beachten: liegen die polynome

radialanteil

$$\left(r^2 \frac{\partial^2}{\partial r^2} + 2r \frac{\partial}{\partial r} - \ell(\ell+1) \right) \overline{F}_{\ell}(r) = 0$$

$$\overline{F}_{\ell}(r) = b_{\ell} r^{\ell} + c_{\ell} r^{-(\ell+1)}, \quad b_{\ell}, c_{\ell} \in \mathbb{R}$$

\Rightarrow allgemeinste Lösung von $\Delta \overline{F} = 0$

$$\overline{\Phi}_{\ell} (r, \theta, \varphi) = \sum_{\ell=0}^{\infty} \sum_{m=-\ell}^{\ell} (b_{\ell m} r^{\ell} + c_{\ell m} r^{-(\ell+1)}) Y_{\ell m}(\theta, \varphi)$$

$\frac{b_{\ell m}, c_{\ell m} \in \mathbb{R}}{2(\ell+1)}$, Integrationskonstante der DGL.

Zusammen mit der inhomogenen Lösung:

$$\underline{\Phi} = \underline{\Phi}_p + \underline{\Phi}_h = \frac{1}{4\pi\epsilon_0} \int \frac{\rho(\vec{x}')}{|\vec{x} - \vec{x}'|} d^3x' + \sum_e \sum_u (b_{eu} r^p + c_{eu} r^{-l_{en}}) \frac{1}{\epsilon_u}$$

allgemeinste Lösung der

Poisson Gleichung

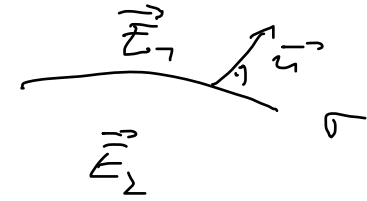
$$\Delta \underline{\Phi} = -\frac{\rho}{\epsilon_0}$$

↳ Ladungsverteilung

Rand bed.

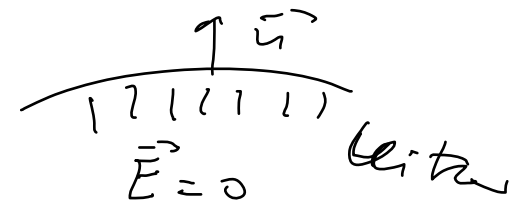
Für Oberkühladung gilt
(wurde schon gesagt)

$$\left. \begin{array}{l} \vec{n} \cdot (\vec{E}_1 - \vec{E}_2) = \frac{\sigma}{\epsilon_0} \\ \vec{l} \cdot (\vec{E}_1 - \vec{E}_2) = 0 \end{array} \right\}$$



In Leitern sind Ladungsträger frei beweglich

$$\Rightarrow \vec{n} \cdot \vec{E}_{\text{außen}} = \frac{\sigma}{\epsilon_0}, \quad \vec{E}_{\text{innen}} = 0$$



$$\Rightarrow \vec{E}_\perp \neq 0, \quad \vec{E}_\parallel = 0$$

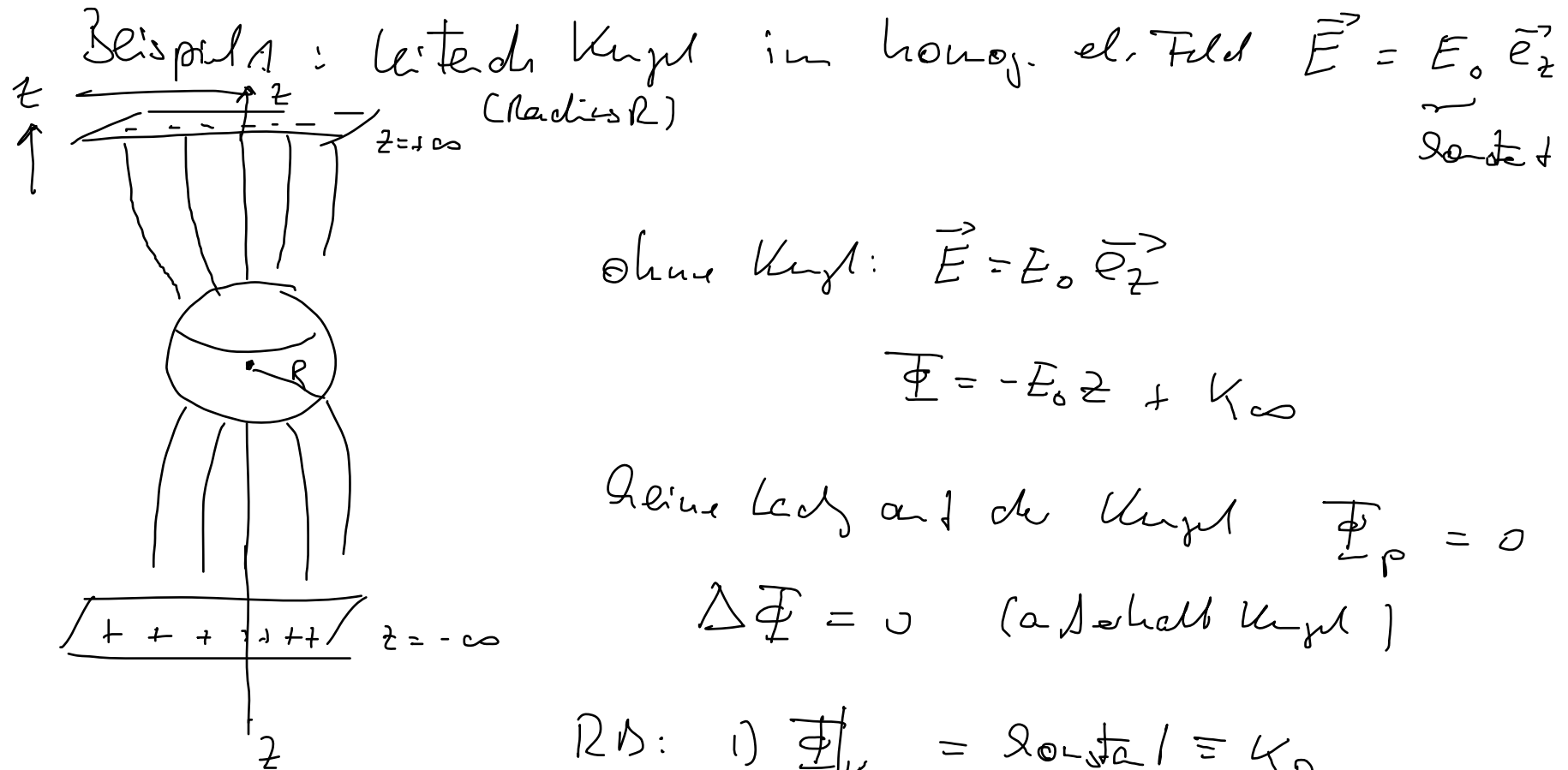
Man unterscheidet

1) Dirichlet NB: $\Phi|_{\text{Rand}} = \text{vorgegeben}$

2) von Neumann NB: $\vec{n} \cdot \nabla \Phi|_{\text{Rand}} = -\frac{\sigma}{\epsilon_0}$

Bemerkung:

$\nabla \Phi$ hat Sprünge
an Rand
 Φ ist stetig!



ohne Kugel: $\vec{E} = E_0 \vec{e}_z$

$$\Phi = -E_0 z + K_\infty$$

keine Ladung auf der Kugel $\Phi|_R = 0$

$$\Delta \Phi = 0 \quad (\text{außerhalb Kugel})$$

RD: 1) $\Phi|_{Kugel} = \text{konstant} = K_R$

$$\Phi = \sum_{l=0}^{\infty} \sum_{m=-l}^l (b_{lm} r^l + c_{lm} r^{-(l+1)}) Y_{lm}(\theta, \varphi)$$

1. Schritt: Rotations-Symmetrie um z-Achse $\rightarrow \Phi(r, \theta)$

$$\Rightarrow m=0 \Rightarrow \Phi(r, \theta) = \sum_{l=0}^{\infty} (b'_l r^l + c'_l r^{-l}) P_l(\cos \theta)$$

$$2) \Phi(r=R, \theta) \stackrel{!}{=} K_R = \sum_l (b'_l R^l + c'_l \frac{1}{R^l}) P_l(\cos \theta)$$

$$\Rightarrow P_0 = 1, P_1 = \cos \theta, P_2 = \frac{1}{2}(3\cos^2 \theta - 1) \dots$$

$$\Rightarrow \left\{ \begin{array}{l} b'_l = c'_l = 0 \text{ für } l \neq 0 \\ K_R = (b'_0 + c'_0 \frac{1}{R}) \end{array} \right.$$

$$3) \lim_{r \rightarrow \infty} \Phi = -E_0 z = -E_0 r \cos \theta = b'_0 + c'_0 \frac{1}{r}$$

~~unlösbar!~~

1. Schritt: Rotationssystem in z -Achse $\rightarrow \Phi(r, \theta)$
 $u=0$

$$\Phi(r, \theta) = \sum_{l=0}^{\infty} \left(b_l' r^l + \frac{c_l'}{r^{l+1}} \right) P_l(\cos \theta)$$

2. Schritt: $\lim_{r \rightarrow \infty} \Phi(r, \theta) = -E_0 z = -E_0 r \overbrace{\cos \theta}^{P_1} = \sum_{l=0}^{\infty} b_l' r^l P_l$
 $+k_{\infty} \quad +k_{\infty}$

$$\Rightarrow \underbrace{k_{\infty}}_{P_0} - \underbrace{E_0 r}_{P_1} = \underbrace{b_0'}_{P_0} + \underbrace{b_1' r}_{P_1} + b_2' r^2 P_2 + \dots$$

$$\Rightarrow b_2' = 0 = b_3' = \dots, \quad b_l' = 0 \text{ für } l \neq 0, 1$$

$$\underline{b_0' = k_{\infty}}, \quad \underline{b_1' = -E_0}$$

3. Schritt: $\Phi(r=R, \theta) = V_R = \sum_{e=0}^{\infty} (b'_e R^e + \frac{c'_e}{R^{e+1}}) P_e$

$$= b'_0 + b'_1 R P_1 + \underbrace{\sum_{e=0}^{\infty} \frac{c'_e}{R^{e+1}} P_e}_{c'_0 \frac{1}{R} P_0 + c'_1 \frac{1}{R^2} P_1 + c'_2 \frac{1}{R^3} P_2 + \dots}$$

$$c'_0 \frac{1}{R} P_0 + c'_1 \frac{1}{R^2} P_1 + c'_2 \frac{1}{R^3} P_2 + \dots$$

$$V_R = b'_0 + \frac{c'_0}{R}$$

$$0 = (b'_1 R + \frac{c'_1}{R^2}) P_1$$

$$c'_e = 0 \quad e \neq 0, 1$$

$$c'_0 = R(V_R - b'_0) = R(V_R - V_{\infty})$$

$$c'_1 = -b'_1 R^3 = -E_0 R^3$$

$$\boxed{\Phi(r, \theta) = V_{\infty} + \frac{R}{r} (V_R - V_{\infty}) + (-E_0 r + \frac{E_0 R^3}{r^2}) \cos \theta}$$

induziert Oberflächenladung

$$\frac{\sigma}{\epsilon} = - \left. \frac{\partial \Phi}{\partial r} \right|_{r=R} = \frac{\kappa_{\infty} - \kappa_2}{R} + 3 E_0 \cos \theta$$

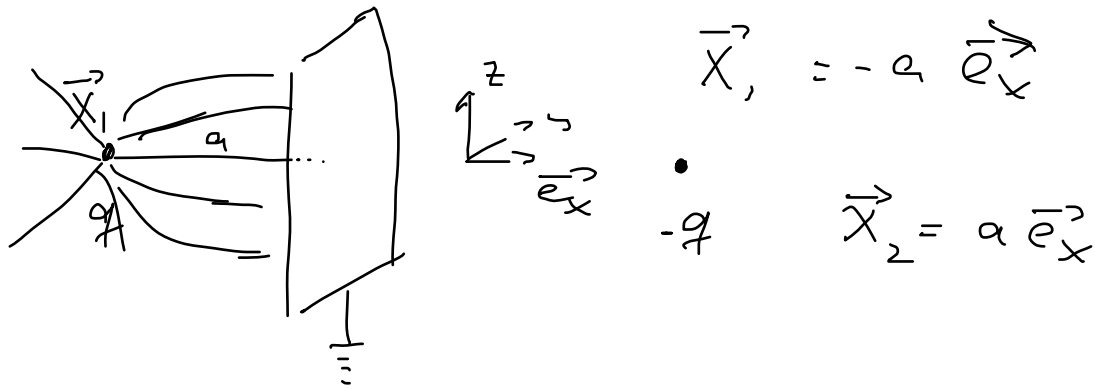
Gesamtladung

$$Q = \int_{\theta=0}^{\pi} \int_{\varphi=0}^{2\pi} \sigma R^2 \underbrace{\sin \theta \, d\theta \, d\varphi}_{d\Omega} = 4\pi \epsilon_0 R (\kappa_{\infty} - \kappa_2)$$

alternativen Method zu Lösung von $\Delta\Phi = 0$

Method ein Bildladung:

Beispiel: Punktladung q vor unendlich ausgedehnter geladener Metallplatte



RB: $\Phi(x=0, y, z) = 0$ (geladene Platte)

$$\text{Lösung } \left\{ \begin{array}{l} \Delta \Phi = -\frac{q}{\epsilon_0} \delta(\vec{x} - \vec{x}_1) \quad x \geq 0 \quad (1) \\ \Phi(x=0, y, z) = 0 \quad (2) \end{array} \right.$$

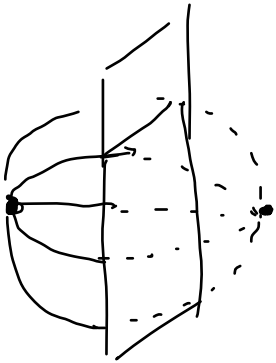
$$\text{Ansatz: } \Phi = \frac{q}{4\pi\epsilon_0} \frac{1}{|\vec{x} - \vec{x}_1|} - \frac{q}{4\pi\epsilon_0} \frac{1}{|\vec{x} + \vec{x}_1|}$$

$$\begin{aligned} \text{Prüf (1): } \Delta \Phi &= \frac{q}{4\pi\epsilon_0} \underbrace{\left(\Delta \frac{1}{|\vec{x} - \vec{x}_1|} \right)}_{-4\pi \delta(\vec{x} - \vec{x}_1)} - \frac{q}{4\pi\epsilon_0} \underbrace{\Delta \frac{1}{|\vec{x} + \vec{x}_1|}}_{-4\pi \delta(\vec{x} + \vec{x}_1)} \\ &= -\frac{q}{\epsilon_0} \left(\delta(\vec{x} - \vec{x}_1) - \underbrace{\delta(\vec{x} + \vec{x}_1)}_{=0 \text{ für } x < 0} \right) = -\frac{q}{\epsilon_0} \delta(\vec{x} - \vec{x}_1) \quad \checkmark \end{aligned}$$

$$(2): \Phi(x=0, y, z) = \frac{q}{4\pi\epsilon_0} \left(\frac{1}{\sqrt{(x+a)^2 + y^2 + z^2}} - \frac{1}{\sqrt{(x-a)^2 + y^2 + z^2}} \right) \Big|_{x=0} = 0$$

Lösung:
$$\Phi = \begin{cases} 0 & \text{für } x \geq 0 \\ \frac{q}{4\pi\epsilon_0} \left(\frac{1}{|\vec{x}-\vec{x}_1|} - \frac{1}{|\vec{x}+\vec{x}_1|} \right) & \text{für } x \leq 0 \end{cases}$$

$$\vec{E} = \begin{cases} 0 & \text{für } x \geq 0 \\ \frac{q}{4\pi\epsilon_0} \left(\frac{(\vec{x}-\vec{x}_1)}{|\vec{x}-\vec{x}_1|^3} - \frac{(\vec{x}+\vec{x}_1)}{|\vec{x}+\vec{x}_1|^3} \right) & \text{für } x \leq 0 \end{cases}$$



Oberflächenladung auf der Platte

$$\sigma = \epsilon_0 \vec{n} \cdot \vec{E} \Big|_{x=0}, \quad \vec{n} = -\vec{e}_x$$

$$= -\epsilon_0 E_x(x=0, y, z)$$

$$= -\frac{q}{2\pi} \frac{a}{(a^2 + y^2 + z^2)^{3/2}}$$

Besatzladung auf der Platte

$$Q = \int_{y=-\infty}^{+\infty} \int_{z=-\infty}^{+\infty} \sigma \, dy \, dz = -\frac{q_0}{2\pi} \iint \frac{dy \, dz}{(a^2 + y^2 + z^2)^{3/2}}$$

$$= -q_0$$

Integral über