

7 Hamilton-Formalismus

7.1 Kanonische Gleichungen

konservatives N -Teilchen-System, holonome ZB

$$L(q, \dot{q}, t) = T - U$$

generalisierter Impuls

$$p_n = \frac{\partial L}{\partial \dot{q}_n} = p_n(q, \dot{q}, t) \quad \text{für } n = 1, \dots, f$$

auflösen nach \dot{q}_n liefert

$$\dot{q}_n = \dot{q}_n(q, p, t) \quad (\text{mit } p = (p_1, \dots, p_f))$$

Def: Hamilton-Funktion

$$H(q, p, t) = \sum_{n=1}^f p_n \dot{q}_n(q, p, t) - L(q, \dot{q}(q, p, t), t)$$

Exp: freies Teilchen, ebene Bewegung, Polarkoordinaten

$$L(\rho, \varphi, \dot{\rho}, \dot{\varphi}) = \frac{m}{2} (\dot{\rho}^2 + \rho^2 \dot{\varphi}^2)$$

$$\text{also: } p_\rho = \frac{\partial L}{\partial \dot{\rho}} = m \dot{\rho} \quad \Rightarrow \quad \dot{\rho} = \frac{1}{m} p_\rho$$

$$p_\varphi = \frac{\partial L}{\partial \dot{\varphi}} = m \rho^2 \dot{\varphi} \quad \Rightarrow \quad \dot{\varphi} = \frac{1}{m \rho^2} p_\varphi$$

$$H(\rho, \varphi, p_\rho, p_\varphi) = p_\rho \cdot \frac{1}{m} p_\rho + p_\varphi \cdot \frac{1}{m \rho^2} p_\varphi$$

$$= \frac{m}{2} \left(\frac{p_\rho^2}{m^2} + \rho^2 \frac{p_\varphi^2}{m^2 \rho^4} \right) = \frac{p_\rho^2}{2m} + \frac{p_\varphi^2}{2m \rho^2}$$

partielle Ableitungen von $H(q, p, t)$:

$$\begin{aligned}\frac{\partial H}{\partial q_n} &= \frac{\partial}{\partial q_n} \left[\sum_m p_m \dot{q}_m(q, p, t) - L(q, \dot{q}(q, p, t), t) \right] \\ &= \sum_m p_m \frac{\partial \dot{q}_m}{\partial q_n} - \sum_m \underbrace{\frac{\partial L}{\partial \dot{q}_m}}_{p_m} \frac{\partial \dot{q}_m}{\partial q_n} - \frac{\partial L}{\partial q_n} \\ &= -\frac{\partial L}{\partial q_n}\end{aligned}$$

LG \rightarrow

$$\underline{\underline{=}} -\frac{d}{dt} \frac{\partial L}{\partial \dot{q}_n} = -\frac{d}{dt} p_n = -\dot{p}_n$$

$$\begin{aligned}\frac{\partial H}{\partial p_n} &= \frac{\partial}{\partial p_n} \left[\sum_m p_m \dot{q}_m(q, p, t) - L(q, \dot{q}(q, p, t), t) \right] \\ &= \dot{q}_n + \sum_m p_m \frac{\partial \dot{q}_m}{\partial p_n} - \sum_m \underbrace{\frac{\partial L}{\partial \dot{q}_m}}_{p_m} \frac{\partial \dot{q}_m}{\partial p_n} \\ &= \dot{q}_n\end{aligned}$$

$$\begin{aligned}\frac{\partial H}{\partial t} &= \sum_m p_m \frac{\partial \dot{q}_m}{\partial t} - \sum_m \underbrace{\frac{\partial L}{\partial \dot{q}_m}}_{p_m} \frac{\partial \dot{q}_m}{\partial t} - \frac{\partial L}{\partial t} \\ &= -\frac{\partial L}{\partial t}\end{aligned}$$

Hamiltonsche Bewegungsgleichungen
(kanonische Gleichungen)

$\dot{p}_n = -\frac{\partial H}{\partial q_n} \quad \dot{q}_n = \frac{\partial H}{\partial p_n} \quad \left(\frac{\partial L}{\partial t} = -\frac{\partial H}{\partial t} \right)$
--

2f DGL's 1. Ordnung bestimmen mit

2f Anfangsbedingungen

$$q_n(t_0) = q_{n0} \quad p_n(t_0) = p_{n0}$$

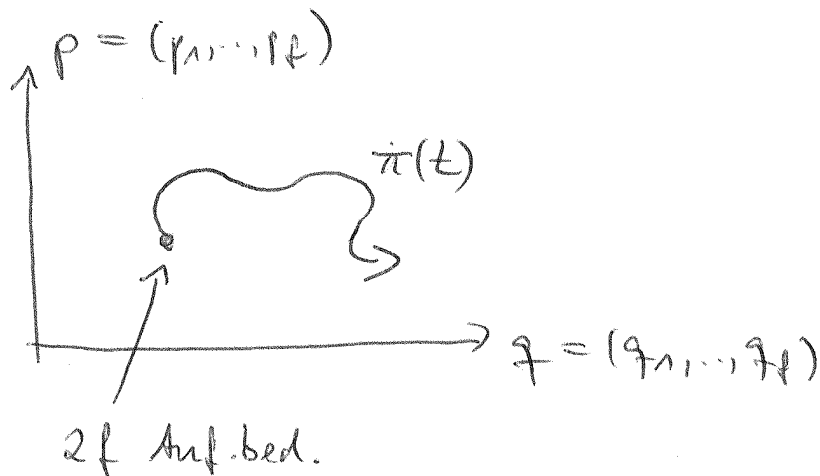
die Dynamik des Systems, d.h.

$$q(t) \text{ und } p(t)$$

(q, p) ist ein Punkt des 2f-dimensionalen

Phasenraums

$\pi = (q, p)$ heißt Phase



Vorteile gegenüber Lagrange-Formalismus:

1) Symmetrie der Gleichungen

q, p gleichberechtigt

große Klasse an Symmetrietransformationen

2) H hat direkte phys. Bedeutung (L nicht)

falls a) $\frac{\partial L}{\partial t} = 0$

b) $x_j = x_j(q, \dot{q})$

skleronome ZB mit
 t -unabh. Trsf. formeln

$$a) \quad \frac{\partial H}{\partial t} = 0$$

es folgt

$$\begin{aligned} \frac{d}{dt} H &= \frac{d}{dt} H(q, p) = \sum_n \frac{\partial H}{\partial q_n} \dot{q}_n - \sum_n \frac{\partial H}{\partial p_n} \dot{p}_n \\ &= \sum_n (-\dot{p}_n \dot{q}_n + \dot{q}_n \dot{p}_n) = 0 \end{aligned}$$

also $H = \text{const}$

$$\text{(oder: } \frac{\partial H}{\partial t} = 0 \Rightarrow \frac{\partial L}{\partial t} = -\frac{\partial H}{\partial t} = 0$$

$$\Rightarrow \sum_n p_n \dot{q}_n - L = H = \text{const})$$

$$b) \quad x_j = x_j(q) \quad t\text{-unabhängig}$$

es folgt

$$T = \sum_j \frac{m_j}{2} \dot{x}_j^2 = \sum_{mn} \frac{1}{2} a_{mn}(q) \dot{q}_m \dot{q}_n$$

$$\Rightarrow \frac{1}{2} \sum_n \frac{\partial T}{\partial \dot{q}_n} \dot{q}_n = T$$

$$\Rightarrow \sum_n p_n \dot{q}_n = 2T \quad (\text{siehe auch oben})$$

also

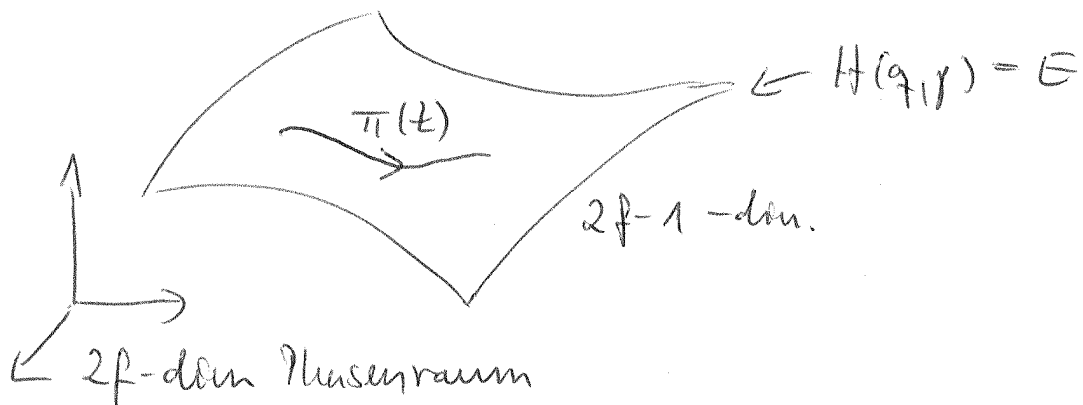
$$H = \sum_n p_n \dot{q}_n - L = 2T - (T - U) = T + U$$

$$H(q, p) = E = \text{const} \quad \text{Gesamtenergie}$$

Energieerhaltung

$$H(q(t), p(t)) = E = \text{const} \quad \forall t$$

Phasen trajektorie $(q(t), p(t))$ verläuft innerhalb der $(2f-1)$ -dimensionalen Hyperfläche $H(q, p) = E$



→ statistische Physik

Ergodenhypothese: $\pi(t)$ kommt für $t \rightarrow \infty$ (für makroskopische Zeiten) jedem Punkt von $H = E$ beliebig nahe

Zyklische Koordinaten:

$$q_n \text{ zyklisch} \Rightarrow \frac{\partial L}{\partial q_n} = 0 \Rightarrow p_n = \text{const}$$

$$\Rightarrow \dot{p}_n = 0 \Rightarrow \frac{\partial H}{\partial q_n} = 0 \Rightarrow q_n \text{ kommt in } H(q, p, t) \text{ nicht vor}$$

beachte $\frac{\partial H}{\partial p_n} = 0 \Rightarrow q_n = \text{const}$ stumlos (denn dann ist q_n keine general. Koordinate)

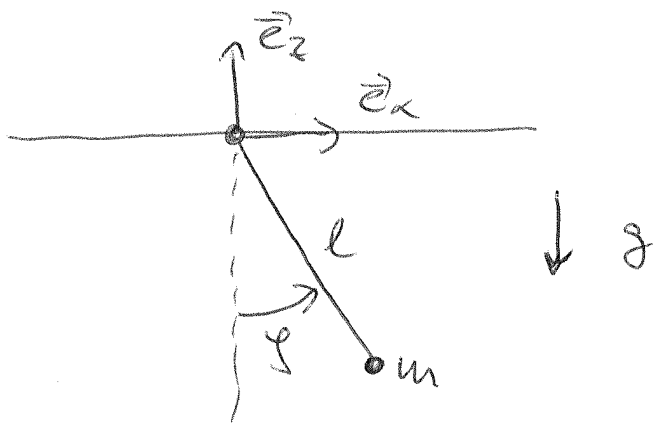
7.2 Hamiltonsche Systeme

Hamilton - Schema zur Behandlung mechanischer Probleme:

- q wählen
- $x = x(q, t)$ bestimmen
- $L = L(q, \dot{q}, t)$ aufstellen
- $p_n = \partial L / \partial \dot{q}_n = p_n(q, \dot{q}, t)$
- auflösen: $\dot{q}_n = \dot{q}_n(q, p, t)$
- $H(q, p, t) = \sum_n p_n \dot{q}_n - L$ aufstellen
- kanonische Gleichungen ableiten
$$\dot{p}_n = - \frac{\partial H}{\partial q_n} \quad \dot{q}_n = \frac{\partial H}{\partial p_n}$$
- integrieren

beachte:
Abkürzung
nicht
möglich,
da $\dot{q} = \dot{q}(q, p, t)$
gebraucht
wird!

A) Pendel



$$f=1$$

generalisierte Koordinate: φ

$$\begin{aligned} x &= l \sin \varphi & \dot{x} &= l \cos \varphi \dot{\varphi} \\ z &= -l \cos \varphi & \dot{z} &= l \sin \varphi \dot{\varphi} \end{aligned}$$

$$V = m g z = -m g l \cos y$$

$$L = \frac{1}{2} m l^2 \dot{y}^2 + m g l \cos y$$

$$p_y = \frac{\partial L}{\partial \dot{y}} = m l^2 \dot{y}$$

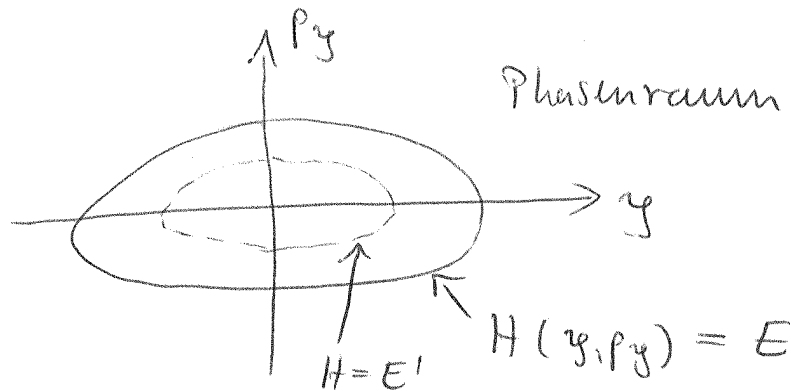
$$\dot{y} = \frac{p_y}{m l^2}$$

$$H = p_y \dot{y} - L = p_y \frac{p_y}{m l^2} - \frac{1}{2} m l^2 \frac{p_y^2}{m^2 l^4} - m g l \cos y$$

$$H = \frac{p_y^2}{2 m l^2} - m g l \cos y = E = \text{const}$$

für kleine y ist: $\cos y \approx 1 - \frac{1}{2} y^2$

$$H(y, p_y) = \frac{p_y^2}{2 m l^2} + \frac{1}{2} m g l y^2 - m g l$$



Statistik: Phasenvolumen $\Gamma = (2f-1)$ -dim Volumen
der $H = E$ -Hyperfläche

$$\text{Entropie } S = k_B \ln \Gamma$$

(Sinnvoll für $N \rightarrow \infty$)

hier: Hamilton-Gleichungen

$$-\dot{p}_y = \frac{\partial H}{\partial y} = mgl \sin y$$

$$\dot{y} = \frac{\partial H}{\partial p_y} = \frac{p_y}{ml^2}$$

p_y eliminieren:

$$\dot{y} = \frac{p_y}{ml^2} = -\frac{1}{ml^2} mgl \sin y$$

$$\ddot{y} + \frac{g}{l} \sin y = 0$$

B "freies" Teilchen ($N=1$, keine ZB)

$$L(\vec{r}, \dot{\vec{r}}) = \frac{m}{2} \dot{\vec{r}}^2 - V(\vec{r})$$

$$\vec{p} = \frac{\partial L}{\partial \dot{\vec{r}}} = m \dot{\vec{r}} \quad \dot{\vec{r}} = \frac{\vec{p}}{m}$$

hier:
(meh = gem. Impuls)

$$H(\vec{r}, \vec{p}) = \vec{p} \dot{\vec{r}} - L = \vec{p} \cdot \frac{\vec{p}}{m} - \frac{m}{2} \frac{\vec{p}^2}{m^2} + V(\vec{r})$$

$$H(\vec{r}, \vec{p}) = \frac{\vec{p}^2}{2m} + V(\vec{r})$$

kanonische Gleichungen

$$-\frac{\partial H}{\partial \vec{r}} = \frac{\partial H}{\partial \vec{r}} = \frac{\partial V}{\partial \vec{r}} \quad \frac{\partial H}{\partial \vec{p}} = \frac{\partial H}{\partial \vec{p}} = \frac{\vec{p}}{m}$$

Zusammen:

$$m \ddot{\vec{r}} = -\frac{\partial V}{\partial \vec{r}} \quad (N \underline{n})$$

c) $N=1$, Kugelkoordinaten

$$T = \frac{m}{2} (\dot{r}^2 + r^2 \dot{\vartheta}^2 + r^2 \sin^2 \vartheta \dot{\varphi}^2)$$

liefert

$$p_r = m \dot{r} \quad p_{\vartheta} = m r^2 \dot{\vartheta} \quad p_{\varphi} = m r^2 \sin^2 \vartheta \dot{\varphi}$$

(für Krümmung orthogonale Koordinaten

ist $p_n = p_n(\dot{q}_n)$ statt $p_n = p_n(\dot{q})$)

damit folgt

$$\dot{r} = \frac{p_r}{m} \quad \dot{\vartheta} = \frac{p_{\vartheta}}{m r^2} \quad \dot{\varphi} = \frac{p_{\varphi}}{m r^2 \sin^2 \vartheta}$$

und mit

$$p_r \dot{r} + p_{\vartheta} \dot{\vartheta} + p_{\varphi} \dot{\varphi} = \frac{p_r^2}{m} + \frac{p_{\vartheta}^2}{m r^2} + \frac{p_{\varphi}^2}{m r^2 \sin^2 \vartheta}$$

oder

$$H(r, \vartheta, \varphi, p_r, p_{\vartheta}, p_{\varphi}) = \frac{1}{2m} \left(p_r^2 + \frac{p_{\vartheta}^2}{r^2} + \frac{p_{\varphi}^2}{r^2 \sin^2 \vartheta} \right) + V(r, \vartheta, \varphi)$$

für $V = V(r)$ oder z.B.

$$\frac{\partial H}{\partial \varphi} = 0 \quad (\varphi \text{ zyklisch}) \quad \dot{p}_{\varphi} = -\frac{\partial H}{\partial \varphi} = 0 \quad p_{\varphi} = \text{const}$$

$$\text{d.h. } m r^2 \sin^2 \vartheta \dot{\varphi} = \text{const} \quad (L_z = \text{const})$$

D Teilchen im elektromagnetischen Feld

$$L(\vec{r}, \dot{\vec{r}}, t) = \frac{m}{2} \dot{\vec{r}}^2 - q \Phi(\vec{r}, t) + q \dot{\vec{r}} \cdot \vec{A}(\vec{r}, t)$$

(q : Ladung, Φ, \vec{A} : skalares und Vektorpotential)

generalisierter Impuls

$$\vec{p} = \frac{\partial L}{\partial \dot{\vec{r}}} = m \dot{\vec{r}} + q \vec{A}(\vec{r}, t)$$

$$\dot{\vec{r}} = \frac{1}{m} \vec{p} - \frac{q}{m} \vec{A}(\vec{r}, t) = \dot{\vec{r}}(\vec{r}, \vec{p}, t)$$

damit

$$H = \vec{p} \cdot \dot{\vec{r}} - L = \vec{p} \cdot \left(\frac{1}{m} \vec{p} - \frac{q}{m} \vec{A} \right) - \frac{m}{2} \left(\frac{1}{m} \vec{p} - \frac{q}{m} \vec{A} \right)^2 + q \Phi - q \left(\frac{1}{m} \vec{p} - \frac{q}{m} \vec{A} \right) \cdot \vec{A}$$

$$= \frac{\vec{p}^2}{m} - \frac{q}{m} \vec{p} \cdot \vec{A} - \frac{\vec{p}^2}{2m} + \frac{2}{2} \frac{q}{m} \vec{p} \cdot \vec{A} - \frac{q^2}{2m} \vec{A}^2$$

$$+ q \Phi - \frac{q}{m} \vec{p} \cdot \vec{A} + \frac{q^2}{m} \vec{A}^2$$

$$= \frac{\vec{p}^2}{2m} - \frac{q}{m} \vec{p} \cdot \vec{A} + \frac{q^2}{2m} \vec{A}^2 + q \Phi$$

$$H(\vec{r}, \vec{p}, t) = \frac{1}{2m} (\vec{p} - q \vec{A}(\vec{r}, t))^2 + q \Phi(\vec{r}, t)$$

beachte: $\vec{p} \neq m \dot{\vec{r}}$

es ist

$$H = H_{\text{kin}}(\vec{r}, \vec{p}) \Big|_{\vec{p} \mapsto \vec{p} - q \vec{A}} + q \Phi(\vec{r}, t)$$

7.3 Poisson-Klammer

Elemente einer physikalischen Theorie (KH , QH)

1) Zustand

(Angabe von Größen zur eindeutigen Charakterisierung des Systems)

$$\text{Hamiltonian: } (\eta, p) = \bar{a}$$

Zustandsraum: Phasenraum $\{\bar{a}\}$

2) Observable

(messbare physikalische Größen)

$$\text{Bsp: } H, \vec{L}, \vec{P}_{\text{tot}} = \sum_c \vec{p}_c, \dots$$

KH : Observable sind Funktionen des Zustands

$$A = A(\bar{a}) = A(\eta, p)$$

$$\text{Bsp: } H = H(\eta, p), \vec{L} = \vec{r} \times \vec{p}, \text{ etc}$$

evtl. mit expliziter Zeitabhängigkeit $A = A(\bar{a}, t)$

$$\text{Bsp: } H = H(\eta, p, t) \quad (\text{rheonome ZB})$$

$$\vec{R} - \frac{\vec{p}}{M} \cdot t \quad (\text{Erhaltungsgröße an den speziellen Galilei-Transf.})$$

$$V(\vec{r}, t) = \eta \cdot \Phi(\vec{r}, t)$$

etc.

QM: Zustand $|\psi\rangle$ Vektor $|\psi\rangle \in \mathcal{H}$
 Zustandsraum $\{|\psi\rangle\} = \mathcal{H}$ Hilbert-Raum
 Observable $\hat{A}: \mathcal{H} \rightarrow \mathcal{H}$ linearer Operator

3) Dynamische Grundgleichung

für den Zustand

$$\pi = \bar{\pi}(t)$$

gegeben durch

$$\dot{p}_n = - \frac{\partial H}{\partial q_n}$$

$$\dot{q}_n = \frac{\partial H}{\partial p_n}$$

für die Observable

$$A = A(t)$$

gegeben durch



Zusammenhang: Wert von A im Zustand $\bar{\pi}$ z.Zt. t

$$A(\bar{\pi}(t), t) = A(t)$$

$$A(\bar{\pi}(t)) = A(t) \quad (\text{ohne expl. Zeitabh.})$$

es gilt

$$\frac{d}{dt} A(t) = \frac{d}{dt} A(\bar{\pi}(t), t) = \frac{d}{dt} A(q(t), p(t), t)$$

$$= \sum_n \frac{\partial A}{\partial q_n} \dot{q}_n + \sum_n \frac{\partial A}{\partial p_n} \dot{p}_n + \frac{\partial A}{\partial t}$$

Def: Seien $A(q, p, t)$, $B(q, p, t)$ (skalare) Observable

$$\{A, B\}_{q, p} := \sum_n \left(\frac{\partial A}{\partial q_n} \frac{\partial B}{\partial p_n} - \frac{\partial A}{\partial p_n} \frac{\partial B}{\partial q_n} \right)$$

Poisson-Klammer von A mit B

damit dA

$$\frac{dA}{dt} = \{A, H\}_{q, p} + \frac{\partial A}{\partial t}$$

Poisson-Klammer unabhängig von der Wahl der generalisierten Koordinaten und Impulse! (s.z.)

also dA

$$\boxed{\frac{dA}{dt} = \{A, H\} + \frac{\partial A}{\partial t}}$$

Koordinatenunabhängige Bewegungsgleichung für Observable
 H bestimmt die Dynamik!

QH Grundgleichung für

Zustand

$$i\hbar \frac{d}{dt} |\psi(t)\rangle = \hat{H} |\psi(t)\rangle$$

Schrödinger-Gleichung

Observable

$$i\hbar \frac{d}{dt} \hat{A}(t) = [\hat{A}, \hat{H}](t) + i\hbar \frac{\partial \hat{A}}{\partial t}$$

Heisenberg-Gleichung

$$\text{Kommutator } [\hat{A}, \hat{B}] := \hat{A}\hat{B} - \hat{B}\hat{A}$$

KH Observable = Zustandsfunktionen

→ q_n, p_n sind spezielle Observable

→ Grundgleichung für Zustände und Observable identisch!?

Symmetrisch
in $q \leftrightarrow p$!

Test:

$$\dot{q}_n = \frac{d}{dt} q_n = \{q_n, H\} + \frac{\partial}{\partial t} q_n = \{q_n, H\}_{qp}$$

$$= \sum_m \left(\underbrace{\frac{\partial q_n}{\partial q_m}}_{\delta_{nm}} \frac{\partial H}{\partial p_m} - \underbrace{\frac{\partial q_n}{\partial p_m}}_{=0} \frac{\partial H}{\partial q_m} \right) = \frac{\partial H}{\partial p_m} \quad \checkmark$$

analog: $\dot{p}_m = \dots = - \frac{\partial H}{\partial q_n}$

$$\begin{aligned} \dot{q}_n &= \{q_n, H\} \\ \dot{p}_n &= \{p_n, H\} \end{aligned}$$

$$\frac{dA}{dt} = \{A, H\} + \frac{\partial A}{\partial t} \quad \text{Berechnung von } \{A, H\}?$$

rein algebraisches Problem!

Poisson-Klammer - Algebra:

es gilt (fundamentale Poisson-Klammern)

$$\{q_n, q_m\} = 0 \quad \{p_n, p_m\} = 0$$

$$\{q_n, p_m\} = \delta_{nm} \quad \forall n, m = 1, \dots, f$$

z.B. OR

$$\{q_n, p_m\} = \sum_k \left(\frac{\partial q_n}{\partial q_k} \frac{\partial p_m}{\partial p_k} - \frac{\partial q_n}{\partial p_k} \frac{\partial p_m}{\partial q_k} \right) \\ = \sum_k (\delta_{nk} \delta_{mk} - 0) = \delta_{nm}$$

für eine beliebige Funktion F gilt:

$$\boxed{\{q_n, F(q)\} = 0 \quad \{p_n, F(p)\} = 0}$$

z.B. OR

$$\{q_n, F(q)\} = \sum_m \left(\frac{\partial q_n}{\partial q_m} \frac{\partial F(q)}{\partial p_m} - \frac{\partial q_n}{\partial p_m} \frac{\partial F(q)}{\partial q_m} \right) = 0$$

$\underbrace{\hspace{1.5cm}}_{=0} \quad \underbrace{\hspace{1.5cm}}_{=0}$

weiter gilt

$$\boxed{\{q_n, F(p)\} = \frac{\partial F(p)}{\partial p_n} \quad \{p_n, F(q)\} = -\frac{\partial F(q)}{\partial q_n}}$$

z.B.

$$\{q_n, F(p)\} = \sum_m \frac{\partial q_n}{\partial q_m} \frac{\partial F(p)}{\partial p_m} - 0 = \frac{\partial F(p)}{\partial p_n}$$

also auch

$$\{q_n, F(q, p)\} = \frac{\partial F}{\partial p_n} \quad \{p_n, F(q, p)\} = -\frac{\partial F}{\partial q_n}$$

$$\boxed{\{q_n, \cdot\} = \frac{\partial}{\partial p_n} \quad \{p_n, \cdot\} = -\frac{\partial}{\partial q_n}}$$

Komplexe Klammern auf einfache zurückführen:

für $A(q, p, t)$, $B(q, p, t)$, $C(q, p, t)$

und $c_1, c_2, c \in \mathbb{R}$ gilt

Antisymmetrie

$$\{A, B\} = -\{B, A\}$$

Linearität

$$\{c_1 A_1 + c_2 A_2, B\} = c_1 \{A_1, B\} + c_2 \{A_2, B\}$$

Produktregel

$$\{A, BC\} = B \{A, C\} + \{A, B\} C$$

Jacobi-Identität

$$\{A, \{B, C\}\} + \{B, \{A, C\}\} + \{C, \{A, B\}\} = 0$$

(Beweise einfach, außer Jacobi-Identität)

Bsp. rein algebraische Herleitung der Bewegungsgleichung für einen harmonischen Oszillator

$$H = \frac{p^2}{2m} + V(q) = \frac{p^2}{2m} + \frac{1}{2} m \omega^2 q^2$$

$$\dot{q} = \{q, H\} = \left\{ q, \frac{p^2}{2m} + V(q) \right\} = \left\{ q, \frac{p^2}{2m} \right\}$$

$$= \frac{1}{2m} \{q, p^2\} = \frac{1}{2m} [p \{q, p\} + \{q, p\} p]$$

$$= \frac{1}{2m} (p + p) = p/m$$

$$\begin{aligned}\dot{p} &= \{p, H\} = \left\{p, \frac{1}{2} m \omega^2 q^2\right\} = \frac{1}{2} m \omega^2 \cdot 2 \cdot \{p, q\} \neq \\ &= -m \omega^2 \{q, p\} \neq = -m \omega^2 q\end{aligned}$$

Zusammen:

$$\ddot{q} = \dot{p}/m = -\omega^2 q \quad \ddot{q} + \omega^2 q = 0 \quad \checkmark$$

Erhaltungsgrößen:

sei $A(q, p, t)$ nicht explizit zeitabhängig

$$\boxed{\frac{dA}{dt} = 0 \quad \Leftrightarrow \quad \{A, H\} = 0}$$

Bsp: Hamilton-Funktion (mit $\frac{\partial H}{\partial t} = 0$)

$$\frac{dH}{dt} = 0, \text{ denn } \{H, H\} = -\{H, H\} = 0$$

Bsp: $H = \frac{\vec{p}^2}{2m} + V(r)$

$$\frac{dL_z}{dt} = 0, \text{ denn } \{L_z, H\} = 0 \quad \text{analog } L_y, L_x$$

$$\{L_z, H\} = \left\{x p_y - y p_x, \frac{\vec{p}^2}{2m} + V(r)\right\}$$

$$= x \{p_y, V(r)\} + p_y \left\{x, \frac{\vec{p}^2}{2m}\right\} - y \{p_x, V(r)\} - p_x \left\{y, \frac{\vec{p}^2}{2m}\right\}$$

$$= -x \frac{\partial V}{\partial y} + p_y \frac{p_x}{m} + y \frac{\partial V}{\partial x} - p_x \frac{p_y}{m}$$

$$= -x \frac{\partial V}{\partial r} \frac{x}{r} + y \frac{\partial V}{\partial r} \frac{y}{r} = 0$$

Seien A, B nicht explizit zeitabhängig

$$\boxed{\frac{dA}{dt} = 0 \quad \frac{dB}{dt} = 0 \quad \Rightarrow \quad \frac{d\{A, B\}}{dt} = 0}$$

(Poissonscher Satz)

Beweis:

aus $\{A, H\} = 0 = \{B, H\}$ folgt mit Jacobi:

$$0 = \underbrace{\{A, \{B, H\}\}}_{=0} + \underbrace{\{B, \{H, A\}\}}_{=0} + \{H, \{A, B\}\}$$

dass $\{\{A, B\}, H\} = 0$ also $\frac{d}{dt} \{A, B\} = 0$

Bsp: $L_x, L_y = \text{const}$ für $V = V(r)$

$$\{L_x, L_y\} = \{y p_z - z p_y, z p_x - x p_z\}$$

$$= \{y p_z, z p_x\} + \{z p_y, x p_z\} - \{z p_y, z p_x\}$$

$$- \{y p_z, x p_z\}$$

$$= y \{p_z, z\} p_x + x \{z, p_z\} p_y - 0 - 0$$

$$= x p_y - y p_x = L_z$$

(leider nichts Neues)

7.4 Kanonische Transformationen

L forminvariant unter Punkttransformationen, d.h. für beliebiges $q = q(Q, t)$ ist

$$\frac{d}{dt} \frac{\partial L}{\partial \dot{q}_n} - \frac{\partial L}{\partial q_n} = 0 \quad \Leftrightarrow \quad \frac{d}{dt} \frac{\partial \tilde{L}}{\partial \dot{Q}_n} - \frac{\partial \tilde{L}}{\partial Q_n} = 0$$

mit $\tilde{L}(Q, \dot{Q}, t) = L(q(Q, t), \dot{q}(Q, \dot{Q}, t), t)$

beliebige Transformationen ("Phasentransformationen")

$$q = q(Q, P, t)$$

$$p = p(Q, P, t)$$

lassen die kanonischen Gleichungen nicht forminvariant! (s.n.)

Def. Zwei Sätze $Q = (Q_1, \dots, Q_f)$ und $P = (P_1, \dots, P_f)$ heißen kanonische Variablen und Q und P heißen zueinander kanonisch konjugiert, falls

$$\dot{Q}_n = \frac{\partial \tilde{H}}{\partial P_n} \quad \dot{P}_n = -\frac{\partial \tilde{H}}{\partial Q_n}$$

mit $\tilde{H}(Q, P, t) = H(q(Q, P), p(Q, P), t)$

Def. Eine Phasentransformation $(Q, P) \mapsto (Q', P')$
heißt kanonisch falls

(Q, P) kanonische Variablen

\Leftrightarrow

(Q', P') kanonische Variablen

– (q, p) , also generalisierte Koordinaten und Impulse,
sind (bzw. alle) kanonische Variablen, denn es
gilt

$$\dot{q}_n = \frac{\partial H}{\partial p_n} \quad \dot{p}_n = -\frac{\partial H}{\partial q_n}$$

– ist die Phasentransformation $(q, p) \rightarrow (Q, P)$
kanonisch, dann sind (Q, P) kanonische Variablen

Kriterium für Kanonizität?

seien (q, p) kanonisch

$$\begin{aligned} q &= q(Q, P) && \text{(zeitunabhängig)} \\ p &= p(Q, P) \end{aligned}$$

$$\text{und } \hat{H}(Q, P, t) = H(q(Q, P), p(Q, P), t)$$

(Q, P) kanonisch?

$$\text{z. B. } \dot{Q}_n = \frac{\partial \hat{H}}{\partial P_n} \quad \dot{P}_n = -\frac{\partial \hat{H}}{\partial Q_n}$$

$$\dot{Q}_n = \{Q_n, H\}_{\mathcal{F}P}$$

$Q_n = Q_n(Q, P)$ als Observable auffassen

$$= \sum_m \left(\frac{\partial Q_n}{\partial q_m} \frac{\partial H}{\partial p_m} - \frac{\partial Q_n}{\partial p_m} \frac{\partial H}{\partial q_m} \right)$$

$$= \sum_m \left[\frac{\partial Q_n}{\partial q_m} \sum_k \left(\frac{\partial \tilde{H}}{\partial Q_k} \frac{\partial Q_k}{\partial p_m} + \frac{\partial \tilde{H}}{\partial P_k} \frac{\partial P_k}{\partial p_m} \right) - \frac{\partial Q_n}{\partial p_m} \sum_k \left(\frac{\partial \tilde{H}}{\partial Q_k} \frac{\partial Q_k}{\partial q_m} + \frac{\partial \tilde{H}}{\partial P_k} \frac{\partial P_k}{\partial q_m} \right) \right]$$

$$= \sum_k \left(\frac{\partial \tilde{H}}{\partial Q_k} \cdot \{Q_n, Q_k\}_{\mathcal{F}P} + \frac{\partial \tilde{H}}{\partial P_k} \{Q_n, P_k\}_{\mathcal{F}P} \right)$$

$$\stackrel{!}{=} \frac{\partial \tilde{H}}{\partial P_k}$$

analog:

$$\dot{P}_n = \sum_k \left(- \frac{\partial \tilde{H}}{\partial Q_k} \{Q_k, P_n\}_{\mathcal{F}P} + \frac{\partial \tilde{H}}{\partial P_k} \{P_n, P_k\}_{\mathcal{F}P} \right) \stackrel{!}{=} - \frac{\partial \tilde{H}}{\partial Q_k}$$

also

$$\boxed{\{Q_n, Q_k\}_{\mathcal{F}P} = 0 \quad \{P_n, P_k\}_{\mathcal{F}P} = 0 \quad \{Q_n, P_k\}_{\mathcal{F}P} = \delta_{nk}}$$

- (hinreichendes) Kriterium für Kanonizität!
- Zusammenhang zwischen Poisson-Klammer und kanonischen Transformationen!

Universalität der Poisson-Klammer

seien (q, p) und (Q, P) kanonische Variablen

d.h. $q = q(Q, P)$, $p = p(Q, P)$ kanonisch

$$\Rightarrow \boxed{\{A, B\}_{q,p} = \{A, B\}_{Q,P} =: \{A, B\}}$$

Beweis:

$$\begin{aligned}\{A, B\}_{q,p} &= \sum_n \left(\frac{\partial A}{\partial q_n} \frac{\partial B}{\partial p_n} - \frac{\partial A}{\partial p_n} \frac{\partial B}{\partial q_n} \right) \\ &= \sum_{n,k} \frac{\partial A}{\partial q_n} \left(\frac{\partial B}{\partial Q_k} \frac{\partial Q_k}{\partial p_n} + \frac{\partial B}{\partial P_k} \frac{\partial P_k}{\partial p_n} \right) \quad (B = B(Q, P)) \\ &\quad - \sum_{n,k} \frac{\partial A}{\partial p_n} \left(\frac{\partial B}{\partial Q_k} \frac{\partial Q_k}{\partial q_n} + \frac{\partial B}{\partial P_k} \frac{\partial P_k}{\partial q_n} \right) \\ &= \sum_k \left(\frac{\partial B}{\partial Q_k} \{A, Q_k\}_{q,p} + \frac{\partial B}{\partial P_k} \{A, P_k\}_{q,p} \right)\end{aligned}$$

speziell für $A = Q_n$ ist also $\{Q_n, B\}_{q,p} = \frac{\partial B}{\partial p_n}$
speziell für $A = P_n$ ist also $\{P_n, B\}_{q,p} = -\frac{\partial B}{\partial q_n}$

somit auch $\{A, Q_k\}_{q,p} = -\frac{\partial A}{\partial P_k}$
 $\{A, P_k\}_{q,p} = \frac{\partial A}{\partial Q_k}$

einsetzen:

$$\begin{aligned}\{A, B\}_{q,p} &= \sum_k \left(\frac{\partial B}{\partial Q_k} \left(-\frac{\partial A}{\partial P_k} \right) + \frac{\partial B}{\partial P_k} \frac{\partial A}{\partial Q_k} \right) \\ &= \{A, B\}_{Q,P} \quad \checkmark\end{aligned}$$

7.5 Erzeugende

fundamentale Poisson-Klammern ($\{Q_m, Q_n\} = 0$,
 $\{P_m, P_n\} = 0$, $\{Q_m, P_n\} = \delta_{mn}$) Kriterium für
Kanonizität, aber:

praktische Konstruktion kanonischer Transformationen?
betrachte Differential

$$\sum_n P_n dq_n + \sum_n Q_n dP_n = \delta F$$

δF ist totales Differential $\Leftrightarrow \exists F(q, P): dF = \delta F$

\Leftrightarrow Integrabilitätsbedingungen



fundamentale Poisson-Klammern!

also:

$(q, p) \mapsto (Q, P)$ ist kanonisch, falls

$\exists F(q, P)$ ("Erzeugende") mit

$$p_n = \frac{\partial F}{\partial q_n} \quad Q_n = \frac{\partial F}{\partial P_n}$$

- $F(q, P)$ beliebig vorgeben
- $p_n = \frac{\partial F}{\partial q_n} = p_n(q, P)$ $Q_n = Q_n(q, P)$ berechnen
- auflösen: $Q = Q(q, p)$ $P = P(q, p)$

zum Beweis δF mit dQ_n, dP_n ausdrücken:

$$\delta F = \sum_n p_n \left(\sum_k \frac{\partial q_n}{\partial Q_k} dQ_k + \frac{\partial q_n}{\partial P_k} dP_k \right) + \sum_k Q_k dP_k$$

$\leftarrow (n \leftrightarrow k)$

$$\delta F = \sum_k \left(\sum_n p_n \frac{\partial q_n}{\partial Q_k} \right) dQ_k + \sum_k \left(\sum_n p_n \frac{\partial q_n}{\partial P_k} + Q_k \right) dP_k$$

Integrierbarkeitsbedingungen

$$1) \frac{\partial}{\partial Q_k} \left(\sum_n p_n \frac{\partial q_n}{\partial P_{k'}} + Q_{k'} \right) = \frac{\partial}{\partial P_{k'}} \left(\sum_n p_n \frac{\partial q_n}{\partial Q_k} \right)$$

||

$$\delta_{kk'} + \sum_n \frac{\partial p_n}{\partial Q_k} \frac{\partial q_n}{\partial P_{k'}} + \sum_n p_n \frac{\partial^2 q_n}{\partial P_{k'} \partial Q_k}$$

||

$$\sum_n \frac{\partial p_n}{\partial P_{k'}} \frac{\partial q_n}{\partial Q_k} + \sum_n p_n \frac{\partial^2 q_n}{\partial P_{k'} \partial Q_k}$$

$$\Leftrightarrow \sum_n \left(\frac{\partial q_n}{\partial Q_k} \frac{\partial p_n}{\partial P_{k'}} - \frac{\partial q_n}{\partial P_{k'}} \frac{\partial p_n}{\partial Q_k} \right) = \delta_{kk'}$$

mit $\frac{\partial q_n}{\partial Q_k} = -\{P_{k'}, q_n\} = \{q_n, P_{k'}\} = \frac{\partial P_{k'}}{\partial p_n}$

$$\frac{\partial p_n}{\partial P_{k'}} = \{Q_{k'}, p_n\} = -\{p_n, Q_{k'}\} = \frac{\partial Q_{k'}}{\partial q_n}$$

$$\frac{\partial q_n}{\partial P_{k'}} = \{Q_{k'}, q_n\} = -\{q_n, Q_{k'}\} = -\frac{\partial Q_{k'}}{\partial p_n}$$

$$\frac{\partial p_n}{\partial Q_k} = -\{P_k, p_n\} = \{p_n, P_k\} = -\frac{\partial P_k}{\partial q_n}$$

$$\text{folgt } \sum_n \left(\frac{\partial Q_{k1}}{\partial q_n} \frac{\partial P_k}{\partial p_n} - \frac{\partial Q_{k1}}{\partial p_n} \frac{\partial P_k}{\partial q_n} \right) = \delta_{kk1}$$

$$\text{also } \{Q_{k1}, P_k\} = \delta_{kk1}$$

$$2), 3) \quad \frac{\partial}{\partial Q_k}(\dots) = \frac{\partial}{\partial Q_{k1}}(\dots) \quad \frac{\partial}{\partial P_k}(\dots) = \frac{\partial}{\partial P_{k1}}(\dots)$$

$$\text{liefern } \{Q_k, Q_{k1}\} = 0 = \{P_k, P_{k1}\}$$

✓

$$\text{Bsp: } F(q, P) = \sum_n q_n P_n$$

$$\Rightarrow p_n = \frac{\partial F}{\partial q_n} = P_n$$

$$Q_n = \frac{\partial F}{\partial P_n} = q_n$$

auf lösen:

$$Q_n = q_n$$

$$P_n = P_n$$

(identische Transformationen)

$$\text{Bsp: } F(q, P) = \sum_n f_n(q) P_n \quad \text{mit } f_n \text{ beliebig}$$

$$\Rightarrow p_n = \frac{\partial F}{\partial q_n} = \sum_m \frac{\partial f_m(q)}{\partial q_n} P_m, \quad P_n = P_n(q, p)$$

$$Q_n = \frac{\partial F}{\partial P_n} = f_n(q)$$

beliebige Punkttransformationen!

(die Klasse der kanonischen Transformationen
ist also größer als die Klasse der
Punkttransformationen)

verschiedene Arten von Erzeugenden

$$\exists F(q, P) \text{ mit } dF = \sum_n p_n dq_n + \sum_n Q_n dP_n$$

$$\Downarrow F' = F - \sum_n Q_n P_n \quad (\text{"Legendre-Transf."})$$

$$\exists F'(q, Q) \text{ mit } dF' = dF - \sum_n Q_n dP_n - \sum_n P_n dQ_n$$

$$dF' = \sum_n (p_n dq_n + Q_n dP_n - Q_n dP_n - P_n dQ_n)$$

$$dF' = \sum_n (p_n dq_n - P_n dQ_n)$$

$(q, p) \mapsto (Q, P)$ ist kanonisch, falls

$$\exists F'(q, Q) \text{ mit } p_n = \frac{\partial F'}{\partial q_n} \quad P_n = -\frac{\partial F'}{\partial Q_n}$$

Bsp: $F' = \sum_n q_n Q_n$

$$\Rightarrow p_n = \frac{\partial F'}{\partial q_n} = Q_n$$

$$P_n = -\frac{\partial F'}{\partial Q_n} = -q_n$$

Vertauschung von "Koordinaten" und "Impulsen"!

analog: $F''(p, P), F'''(p, Q)$

praktischer Nutzen?

Bsp: harmonischer Oszillator

$$H(q, p) = \frac{p^2}{2m} + \frac{1}{2} m \omega^2 q^2$$

Vereinfachung des Problems durch kan. Trsf. mit Erzeugender

$$F'(q, Q) = \frac{1}{2} m \omega^2 q^2 \cot Q$$

damit

$$p = \frac{\partial F'}{\partial q} = m \omega^2 q \cot Q$$

$$P = -\frac{\partial F'}{\partial Q} = \frac{1}{2} m \omega^2 q^2 \frac{-1}{\sin^2 Q}$$

auflösen:

$$q = \sqrt{\frac{2P}{m\omega}} \sin Q \quad p = \sqrt{2Pm\omega} \cos Q$$

damit ist

$$\tilde{H}(Q, P) = H(q(Q, P), p(Q, P))$$

$$= \frac{1}{2m} 2Pm\omega \cos^2 Q + \frac{1}{2} m \omega^2 \frac{2P}{m\omega} \sin^2 Q$$

$$= \omega P \Rightarrow Q \text{ zyklisch}$$

kanonische Gleichungen trivial

$$\dot{P} = -\frac{\partial \hat{H}}{\partial Q} = 0 \quad P = P_0 = \text{const}$$

$$\dot{Q} = \frac{\partial \hat{H}}{\partial P} = \omega \quad Q = \omega t + Q_0$$

Rücktransformation

$$q = \sqrt{\frac{2P_0}{m\omega}} \sin(\omega t + Q_0)$$

$$p = \sqrt{2P_0 m\omega} \cos(\omega t + Q_0)$$

Frage: Kann eine kanonische Transformation immer so konstruiert werden, dass das neue Problem \hat{H} trivial ist?

→ Hamilton-Jacobi-Theorie

setze an $F = F(q, P)$, also

$$p_n = \frac{\partial F}{\partial q_n} \quad Q_n = \frac{\partial F}{\partial P_n}$$

wobei die Erzeugende aus der Hamilton-Jacobi-DGL zu bestimmen ist:

$$H\left(q_1, \dots, q_f, \frac{\partial F}{\partial q_1}, \dots, \frac{\partial F}{\partial q_f}\right) = 0 \quad \forall q, P$$

$P = (P_1, \dots, P_f)$ Parameter bzgl. HJ-DGL

dann ist

$$\bar{H}(Q, P) = H(q(Q, P), p(Q, P))$$

$$= H(q(Q, P), \frac{\partial F}{\partial q}(q(Q, P), P)) \quad (F \text{ Erzeugende})$$

$$= 0 \quad (\text{HJ-DGL}) \quad \forall Q, P \text{ oder } \forall q, P$$

also

$$\dot{Q}_n = \frac{\partial \bar{H}}{\partial P_n} = 0 \quad \Rightarrow \quad Q_n = Q_0$$

$$\dot{P}_n = -\frac{\partial \bar{H}}{\partial Q_n} = 0 \quad \Rightarrow \quad P_n = P_0$$

HJ-DGL: (o. allg.) nicht lineare partielle DGL

in F für $q = (q_1, \dots, q_f)$: nicht trivial